

Ny og bedre versjon

MAT110

Statistikk 1

Formelsamling 2019

Per Kristian Rekdal

Bård-Inge Pettersen



Høgskolen i Molde
Vitenskapelig høyskole i logistikk

Innhold

1	Sannsynlighetsteori	7
1.1	Sannsynlighetsmodell	8
1.1.1	Utfallsrommet	8
1.1.2	Mengdelære	9
1.1.3	Begivenheter - delmengder av utfallsrommet	10
1.1.4	Sannsynlighetsmodell	11
1.1.5	Fundamentale setninger i sannsynlighetsteori	12
1.1.6	Diskret sannsynlighetsmodell	15
1.1.7	Uniform sannsynlighetsmodell	17
1.1.8	Kombinatorikk	18
1.2	Betinget sannsynlighet	19
1.2.1	Multiplikasjonssetningen	20
1.2.2	Uavhengighet	20
1.2.3	Bayes lov	21
1.2.4	Oppsplitting av Ω	21
2	Stokastiske variabler, forventning og varians	23
2.1	Stokastiske variabler	24
2.1.1	Diskret VS kontinuerlig stokastiske variabler	24
2.2	Forventning og varians	27
2.2.1	Forventning	27
2.2.2	Varians	28
2.2.3	Kovarians	30
2.2.4	Noen regneregler	35
3	Diskrete stokastiske fordelinger	37
3.1	Bernoulli-fordelingen	38
3.1.1	Forventningsverdi	39
3.1.2	Varians	39
3.2	Den binomiske fordelingen	40
3.2.1	Forventningsverdi	41
3.2.2	Varians	41
3.3	Den hypergeometriske fordelingen	42
3.3.1	Forventning og varians	43
3.4	Sammenheng mellom $\text{Hyp}[N, M, n]$ og $\text{Bin}[n, p]$	44
3.5	Poissonfordelingen	45
3.5.1	Forventning og varians	47

4	Kontinuerlige stokastiske fordelinger og CLT	49
4.1	Normalfordelingen (kontinuerlig)	49
4.1.1	Standardisering	51
4.1.2	Standardisering = omskalering	51
4.1.3	Standardavvik σ og %-vis areal	54
4.2	Oversikt: Ber, Bin, Poi og N	55
4.3	Sentralgrensesetningen	58
4.4	Diskrete fordelinger $\longrightarrow$ normalfordeling	60
4.4.1	Sammenheng: Ber, Bin, Hyp, Poi og N	60
4.5	Sum av uavhengige stokastiske variabler	61
5	Statistisk inferens	65
5.1	Fra sannsynlighetsteori til statistisk inferens	66
5.1.1	Lokaliseringsmål	69
5.1.2	Spredningsmål	70
5.2	Statistisk modell	72
6	Estimering og konfidensintervaller	73
6.1	Estimatorer	74
6.2	Konfidensintervaller	75
6.3	Student's t -fordeling og χ_k^2 -fordeling	77
A	Mengdelære	83
A.1	Venn diagrammer	84
B	Kombinatorikk	87
B.1	Koblinger	88
B.2	4 situasjoner (endelig populasjon)	89
B.3	Binomialkoeffisienten	91
B.4	Kombinatoriske sannsynligheter	92
C	Kvantiltabell for normalfordeling	93

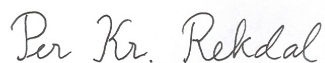
Forord

Dette er formelsamlingen i emnet “*MAT110 Statistikk 1*” for 2019 ved Høgskolen i Molde.

Hjelpemidler eksamen:

Godkjent kalkulator og formelsamling

- Kun originalversjonen av formelsamlingen utgitt av “*SiMolde Bok*” er lov å ha med på eksamen. (Dette fordi det skal være lett å se at dere har med den riktige og lovlige formelsamlingen på eksamen).
- Det er lov å skrive egne notater i formelsamlingen som dere kan ta med på eksamen. Men: Ikke skriv av hele eksempler og hele oppgaver. (Dersom dette blir praktisert i stor grad må vi revurdere denne ordningen i forhold til neste års studenter).



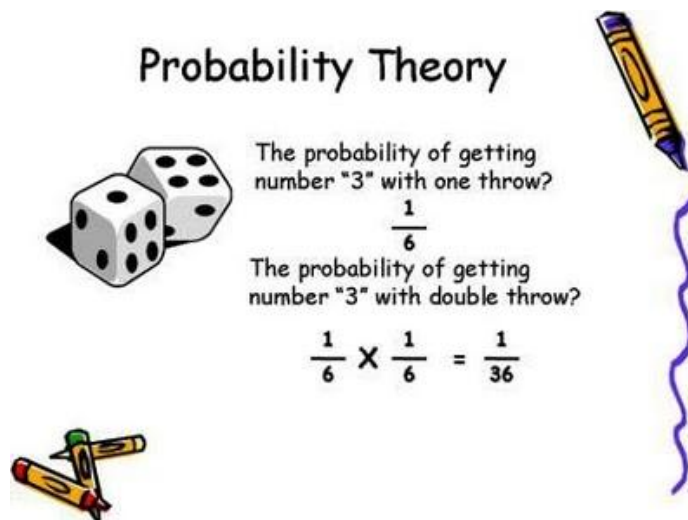
Per Kristian Rekdal

Bård-Inge Pettersen

Copyright © Høgskolen i Molde, april 2019.

Kapittel 1

Sannsynlighetsteori



Figur 1.1: Sannsynlighetsteori.

1.1 Sannsynlighetsmodell

1.1.1 Utfallsrommet

Definisjon: (utfallsrom)

Resultatet av et gitt eksperiment E har et visst antall *mulige utfall*. Denne mengden av mulige utfall kalles utfallsrommet til E :¹

$$\Omega_E = \left\{ \text{mengden av } \underline{\text{alle}} \text{ mulige utfall ved eksperiment } E \right\} \quad (1.1)$$

Dersom det er underforstått hvilket eksperiment det er snakk om, brukes bare Ω .



¹Den greske bokstaven Ω kalles “omega”.

1.1.2 Mengdelære

Siden en definerer de mulige utfallene av et eksperiment som en *mengde*, er det viktig med en liten introduksjon til mengdelære.

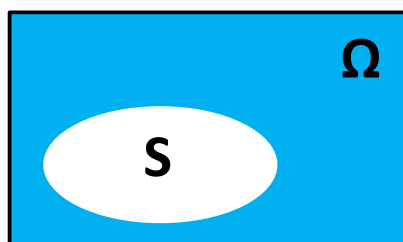
Se tillegg A.

1.1.3 Begivenheter - delmengder av utfallsrommet

Definisjon: ([begivenhet](#)) ² ³

$$\text{begivenhet } S = \text{en mulig delmengde } S \text{ av utfallsrommet } \Omega, \text{ dvs. } S \subseteq \Omega \quad (1.2)$$

■



Figur 1.2: Begivenhet S .

²Noen bruker også “hendelse” istedet for “begivenhet”. I dette kurset brukes samme konvensjon som i læreboken, dvs. “begivenhet”.

³Definisjonen av en begivenhet har ordet ”mulig” i seg fordi det viser seg at ved når utfallsrommet f.eks. er alle tall større enn 0 (f.eks. temperatur), finnes det delmengder hvor sannsynligheten ikke er vel-definert. Begivenheter antas derfor alltid å ha en veldefinert sannsynlighet. I det diskrete tilfellet kan sannsynligheten til enhver delmengde evalueres.

1.1.4 Sannsynlighetsmodell

Definisjon: $\overbrace{(\text{sannsynlighetsmodell} - 3 \text{ aksiomer})}^{\text{fundamentale egenskaper}}$

En *sannsynlighetsmodell* for et eksperiment E består av:

$$1) \text{ et utfallsrom } \Omega_E \tag{1.3}$$

$$2) \text{ en sannsynlighetslov } P(-) \tag{1.4}$$

som for hver begivenhet $S \subseteq \Omega$ tilordner en sannsynlighet $P(S) \in [0, 1]$

hvor sannsynlighetsloven P har følgende 3 fundamentale egenskaper: (3 aksiomer)

$P(S) \geq 0$	(ikke-negativitet)	(1.5)
$P(S_1 \cup S_2 \cup \dots) = P(S_1) + P(S_2) + \dots$	(addisjon)	(1.6)
$P(\Omega) = 1$	(normalisering)	(1.7)

hvor, lign.(1.6), gjelder for alle parvis disjunkte begivenheter $S_1, S_2, S_3, \dots$



1.1.5 Fundamentale setninger i sannsynlighetsteori

Setning 1: (sannsynligheten av den tomme begivenheten er null)

Sannsynligheten for den tomme begivenheten $\emptyset$ er lik null, dvs.:

$$P(\emptyset) = 0 \quad (1.8)$$

■

Setning 2: (den spesielle addisjonssetningen) ⁴

Dersom begivenhetene A og B er disjunkte, dvs. $A \overset{\text{og}}{\cap} B = \emptyset$, så gjelder:

$$P(A \overset{\text{eller}}{\cup} B) = P(A) + P(B) \quad (1.9)$$

■

⁴Den spesielle addisjonssetningen kan åpenbart utvides til et endelig antall disjunkte begivenheter.

Setning 3: (differansen mellom to begivenheter)

Anta en har to begivenheter A og B slik at $B \subset A$, da gjelder

$$P(A - B) = P(A) - P(B) \quad (1.10)$$

■

Setning 4: (den generelle addisjonssetningen)

For begivenhetene A og B gjelder:

$$P(\overbrace{A \cup B}^{\text{eller}}) = P(A) + P(B) - \underbrace{P(\overbrace{A \cap B}^{\text{og}})}_{\text{ekstra ledd}} \quad (1.11)$$

Setning 5: (komplementærsetningen)

La A være en vilkårlig begivenhet, da gjelder alltid:

$$P(\overline{A}) = 1 - P(A) \quad (1.12)$$

■

Setning 6: (total sannsynlighet)

For begivenhetene A og B gjelder:

$$P(A) = P(A \cap \overline{B}) + P(A \cap B) \quad (1.13)$$

■

Setning 7: (tvillingsetningen) ⁵

For begivenhetene A og B gjelder:

$$P(\overline{A} \overset{\text{og}}{\cap} \overline{B}) = 1 - P(A \overset{\text{eller}}{\cup} B) \quad (1.15)$$

■

⁵Hvorfor er “tvillingsetningen” et hensiktsmessig navn for lign.(1.15)? Dersom en bytter A med $\overline{A}$ og B med $\overline{B}$ i lign. (1.15), fås ligningen:

$$P(A \overset{\text{og}}{\cap} B) = 1 - P(\overline{A} \overset{\text{eller}}{\cup} \overline{B}) \quad (1.14)$$

som kan anses som “tvillingsetningen” til lign. (1.15).

1.1.6 Diskret sannsynlighetsmodell

Definisjon: (diskret sannsynlighetsmodell)

En *sannsynlighetsmodell* $(\Omega, P(-))$ for et eksperiment hvor utfallsrommet er *endelig*, dvs.:

$$\Omega = \left\{ u_1, u_2, \dots, u_n \right\} \quad (1.16)$$

kalles en **diskret sannsynlighetsmodell**.

■

Anta sannsynlighetene til de n utfallene er gitt ved:

$$P(u_i) = p_i, \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (1.17)$$

Ved aksiomene om ikke-negativitet og normalisering, dvs. lign. (1.5) og (1.7), følger umiddelbart at $p_i \geq 0$ for alle $i = 1, 2, \dots, n$ og

$$\underline{\underline{P(\Omega)}} = P(\{u_1, u_2, \dots, u_n\}) = \sum_{i=1}^n P(u_i) = \sum_{i=1}^n p_i = \underline{\underline{1}} \quad (1.18)$$

Siden Ω har n utfall, finnes det totalt 2^n begivenheter. La S være en vilkårlig begivenhet med totalt $k \leq n$ utfall:

$$S = \{u_{j_1}, u_{j_2}, \dots, u_{j_k}\} \quad (1.19)$$

Fra den spesielle addisjonssetningen (1.9) følger da umiddelbart at:

$$P(S) = \sum_{i=1}^k p_{j_i} \quad (1.20)$$

For en diskret sannsynlighetsmodell er dermed sannsynlighetsloven fullstendig bestemt fra utfalls-sannsynlighetene p_i .

1.1.7 Uniform sannsynlighetsmodell

Definisjon: (uniform sannsynlighetsmodell)

En **diskret** sannsynlighetsmodell $(\Omega, P(-))$ hvor :

$$\Omega = \left\{ u_1, u_2, \dots, u_n \right\} \quad (1.21)$$

kalles **uniform** dersom alle utfallene er **like sannsynlige**, dvs:

$$P(u_i) = p_i = \frac{1}{n} \quad (1.22)$$

hvor $i = 1, 2, \dots, n$

■

La S være en vilkårlig begivenhet med totalt $k \leq n$ utfall:

$$S = \left\{ u_{j_1}, u_{j_2}, \dots, u_{j_k} \right\} \quad (1.23)$$

Lign. (1.20) for diskrete sannsynlighetsmodeller gir da at

$$P(S) = \sum_{i=1}^k p_{j_i} = \sum_{i=1}^k \frac{1}{n} = \frac{k}{n} \quad (1.24)$$

1.1.8 Kombinatorikk

For $\overbrace{\text{uniforme}}^{\text{NB!}}$ sannsynlighetsmodeller handler beregning av sannsynligheter for en begivenhet egentlig om *telling*, dvs. fagfeltet *kombinatorikk*

Se tillegg B.

1.2 Betinget sannsynlighet

Definisjon: (*betinget* sannsynlighet)

Den betingede sannsynligheten er definert ved:

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \quad (1.25)$$

hvor

$$P(A|B) = \text{sannsynligheten for } A \text{ gitt } B \text{ (} B \text{ allerede har inntruffet)} \quad (1.26)$$

(*betinget* sannsynlighet)

$$P(A \cap B) = \text{“og”-sannsynligheten for } A \text{ og } B$$

$$P(B) = \text{sannsynligheten for } B \neq 0 \quad (1.27)$$

(*betinget* sannsynlighet)

■

1.2.1 Multiplikasjonssetningen

Setning: (*multiplikasjons*setningen, *generelle*)

For begivenhetene A og B gjelder:

$$P(\overbrace{A \cap B}^{\text{og}}) = P(A|B) P(B) \quad (1.28)$$

■

1.2.2 Uavhengighet

Definisjon: (*u*avhengighet)

To begivenheter A og B er *u*avhengige dersom

$$P(A|B) = P(A) \quad (1.29)$$

■

Setning: (multiplikasjonssetningen, *spesielle*)

Dersom begivenhetene A og B er *u*avhengige, så gjelder:

$$P(\overbrace{A \cap B}^{\text{og}}) \stackrel{\text{uavh.}}{=} P(A) \cdot P(B) \quad (1.30)$$

■

1.2.3 Bayes lov

Setning: (*Bayes lov*)

For begivenhetene A og B gjelder:

$$P(A|B) = P(B|A) \cdot \frac{P(A)}{P(B)} \quad (1.31)$$

■

1.2.4 Oppsplitting av Ω

Setning: (oppsplitting av Ω i 2)

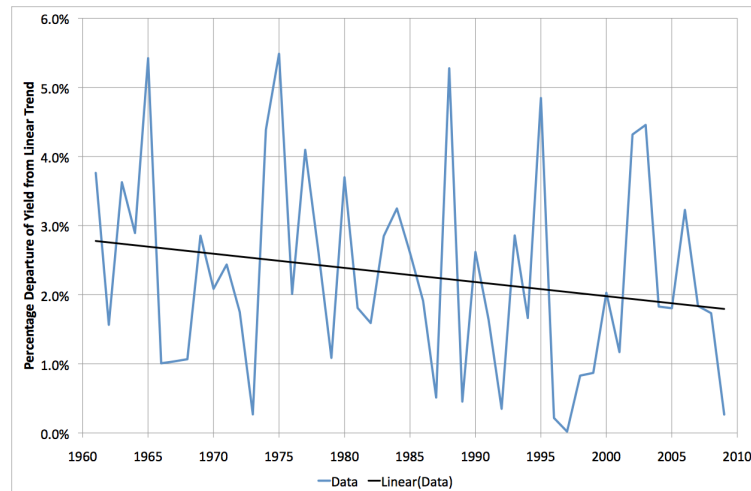
For betingelsene A og B gjelder at:

$$P(A) = P(A|B_1) \cdot P(B_1) + P(A|B_2) \cdot P(B_2) \quad (1.32)$$

■

Kapittel 2

Stokastiske variabler, forventning og varians



Figur 2.1: Forventning og varians.

2.1 Stokastiske variabler

Definisjon: (stokastisk variabel) ¹

En stokastisk variabel er en størrelse X som kan anta ulike verdier x med ulike sannsynligheter.
tilfeldig

■

2.1.1 Diskret VS kontinuerlig stokastiske variabler

Definisjon: (diskret ^{”hakkete”} stokastisk variabel)

En diskret stokastisk variabel er en størrelse X som kan ha et endelig antall eller et tellbart uendelig antall mulige ulike verdier x med ulike sannsynligheter.

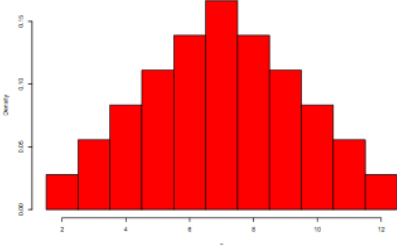
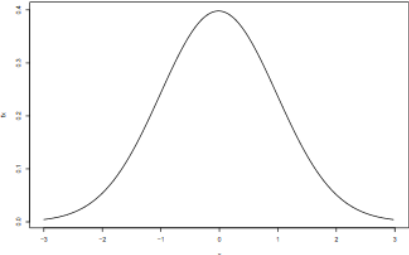
■

Definisjon: (kontinuerlig ^{”glatt”} stokastisk variabel)

En kontinuerlig stokastisk variabel er en størrelse X som kan ha alle verdier i et intervall på tallinjen eller hele tallinjen.

■

¹En mer teknisk (matematisk) versjon av definisjonen av en stokastisk variabel er: Med en tilfeldig variabel mener vi en funksjon X som til ethvert mulig utfall definerer et bestemt reelt tall.

Diskret stokastisk variabel	Kontinuerlig stokastisk variabel
X	X
Mulige verdier x : Endelig eller tellbart mange	Mulige verdier x : Intervall eller hele R
Eksempel: $\{0, 1, \dots, n\}$	Eksempel: $[0, 1]$ eller $[0, \infty)$
Sannsynlighetsfordeling: $f(x) = P(X = x)$ for alle mulige x	Sannsynlighetsfordeling: $f(x)$ definert for alle reelle x ved $P(a < X < b) = \int_a^b f(x)dx$
	

Figur 2.2: Diskret VS kontinuert stokastisk variabel.

Definisjon: ([sannsynlighetsfordeling](#), diskret)

En [sannsynlighetsfordeling](#) $P(x_i)$ til en diskret stokastisk variabel X er en funksjon definert ved

$$\underbrace{P(x_i)}_{\text{lit } x \text{ for } \underline{\text{verdier}}} = \underbrace{P(X = x_i)}_{\text{stor } X \text{ for selve } \underline{\text{variabelen}}} \quad (2.1)$$

hvor

$$i = 1, 2, 3, \dots \quad (2.2)$$

$$P(x_i) = \text{sannsynligheten for at } X \text{ har verdien } x_i \quad (2.3)$$

slik at $\sum_i P(x_i) = 1$.

■

Definisjon: ([sannsynlighetsfordeling](#), kontinuert)

En [sannsynlighetstetthet](#) $f(x)$ til en kontinuert stokastisk variabel X er en funksjon

$$\underbrace{f(x)}_{\text{lit } x \text{ for } \underline{\text{verdier}}} \quad (2.4)$$

slik at $\int_{-\infty}^{\infty} f(x)dx = 1$.

■

2.2 Forventning og varians

2.2.1 Forventning

Definisjon: ([forventningsverdi](#), diskret)

For en [diskret](#) tilfeldig variabel X med de mulige verdiene $x_1, x_2, \dots, x_n$ er forventningsverdien:

$$E[X] \stackrel{\text{def.}}{=} \sum_{i=1}^n x_i P(X = x_i) \quad (2.5)$$

hvor ²

$$n = \text{antall utfall i utfallsrommet} \quad (2.6)$$

$$P(X = x_i) = \text{punktsannsynligheten} \quad (2.7)$$

■

Definisjon: ([forventningsverdi](#), kontinuert)

For en [kontinuert](#) tilfeldig variabel X har forventningsverdien:

$$E[X] \stackrel{\text{def.}}{=} \int_{-\infty}^{\infty} x f(x) dx \quad (2.8)$$

hvor

$$f(x) = \text{sannsynlighetstetthet} \quad (2.9)$$

■

²For en terning er $n = 6$.

2.2.2 Varians

Definisjon: ([varians](#))

For en stokastisk variabel X er variansen

$$Var[X] \stackrel{\text{def.}}{=} E[(X - E[X])^2] \quad (2.10)$$

altså

$$Var[X] = \text{forventet avvik} \quad (2.11)$$

■

Diskret:

$$Var[X] \stackrel{\text{lign. (2.5)}}{=} \sum_{i=1}^n (x_i - E[X])^2 P(X = x_i) \quad (2.12)$$

Kontinuerlig:

$$Var[X] \stackrel{\text{lign. (2.8)}}{=} \int_{-\infty}^{\infty} (x_i - E[X])^2 f(x) \quad (2.13)$$

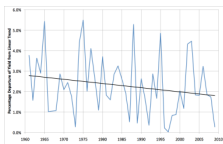
Setning: ([varians](#) , “varianssetningen”)

La X være en stokastisk variabel. For variansen gjelder da:

$$\boxed{Var[X] = E[X^2] - E[X]^2} \quad (2.14)$$

■

2.2.3 Kovarians

Var[X]	Cov[X,Y]
Definisjon: $\text{Var}[X] = E[(X - E[X])^2]$	Definisjon: $\text{Cov}[X,Y] = E[(X - E[X])(Y - E[Y])]$
Mål på: • spredning • avvik mellom (X og E[X])	Mål på: • <u>samvariasjon</u> / korrelasjon • avvik mellom (X og E[X]) og (Y og E[Y])
Var[X] utskrevet: $\text{Var}[X] = \sum_{i=1}^n (x_i - E[X])^2 P(X=x_i)$	Cov[X,Y] utskrevet: $\text{Cov}[X,Y] = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m (x_i - E[X]) (y_j - E[Y]) p(x_i, y_j)$
	

Figur 2.3: $\text{Var}[X]$ VS $\text{Cov}[X, Y]$.

Definisjon: (kovarians)

La X og Y være to stokastiske variabler. Med $\overbrace{\text{kovariansen}}^{\text{samvariasjon/korrelasjon}}$ mellom disse mener vi:

$$\overbrace{Cov[X, Y]}^{\text{samvariasjon/korrelasjon}} = E[(X - E[X])(Y - E[Y])] \quad (2.15)$$

■

Diskret:

$$Cov[X, Y] = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m (x_i - E[X])(y_j - E[Y]) p(x_i, y_j) \quad (2.16)$$

Kontinuerlig:

$$Cov[X, Y] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} (x - E[X])(y - E[Y]) p(x, y) \, dx \, dy \quad (2.17)$$

Definisjon: (*simultan*fordeling)

La X og Y være to stokastiske variabler. Med simultanfordeling menes:

$$P(X = x, Y = y) = p(x, y) \quad (2.18)$$

■

Definisjon: (*marginal*fordeling)

La X og Y være to stokastiske variabler. Med marginalfordeling menes:

$$P(X = x) = \sum_y p(x, y) \quad (2.19)$$

$$P(Y = y) = \sum_x p(x, y) \quad (2.20)$$

■

Setning: (“kovarianssetningen” , den [generelle](#))

La X og Y være to stokastiske variabler. For $\overbrace{\text{kovariansen}}^{\text{samvariasjon/korrelasjon}}$ gjelder da:

$$\overbrace{Cov[X, Y]}^{\text{samvariasjon/korrelasjon}} = E[XY] - E[X]E[Y] \quad (2.21)$$

■

Definisjon: ([uavhengighet](#)) ³

La X og Y være to stokastiske variabler. Disse er uavhengige dersom:

$$P(X = x, Y = y) = P(X = x) \cdot P(Y = y) \quad (2.22)$$

for alle $X = x$ og $Y = y$.

■

Setning: ([uavhengighet](#))

Dersom X og Y er to [uavhengige](#) stokastiske variabler så gjelder:

$$E[X \cdot Y] = E[X]E[Y] \quad (2.23)$$

■

³Jamfør den [analoge](#) setn. for uavhengighet mellom begivenheter A og B i lign.(1.30): $P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$.

Setning: (“kovarianssetningen” , den spesielle)

La X og Y være to stokastiske variabler. Dersom X og Y er uavhengige, så er ⁴

$$\underbrace{Cov[X, Y]}_{\text{ukorrelerte}} = 0 \quad (2.24)$$

■

⁴Uavhengighet er altså et **sterkere** krav enn ukorrelert.
Dersom en skøyteløper har verdenrekorden på 10 000 meter så har han/hun også norgesrekorden.

2.2.4 Noen regneregler

La a og b være konstanter. La videre X og Y være to stokastiske variabler. Da gjelder:

Regneregler for forventning:

$$E[a] = a \quad (2.25)$$

$$E[a + X] = a + E[X] \quad (2.26)$$

$$E[a \cdot X] = a E[X] \quad (2.27)$$

$$E[aX + bY] = aE[X] + bE[Y] \quad (2.28)$$

Regneregler for varians:

$$Var[a] = 0 \quad (2.29)$$

$$Var[a + X] = Var[X] \quad (2.30)$$

$$Var[a X] = a^2 Var[X] \quad (2.31)$$

$$Var[X] = Var[-X] \quad (2.32)$$

$$Var[aX + bY] = a^2 Var[X] + b^2 Var[Y] + 2ab Cov[X, Y] \quad (2.33)$$

Dessuten er alltid $Var[X] \geq 0$, dvs. en varians kan aldri være negativ.

Setning: (kovarians II)

La X og Y være to stokastiske variabler. Generelt gjelder da følgende sammenhengen mellom variansen og kovariansen:

$$\overbrace{Var[aX + bY]}^{\text{variasjon/(spredning)}} = a^2 Var[X] + b^2 Var[Y] + 2ab \cdot \overbrace{Cov[X, Y]}^{\text{samvariasjon}} \quad (2.34)$$

hvor a og b er konstanter.

■

Setning (spesialtilfelle , kovarians II)

La X og Y være to stokastiske variabler. Dersom X og Y er ukorrelererte, dvs.:

$$\overbrace{Cov[X, Y]}^{X \text{ og } Y \text{ ukorrelererte}} = 0 \quad (2.35)$$

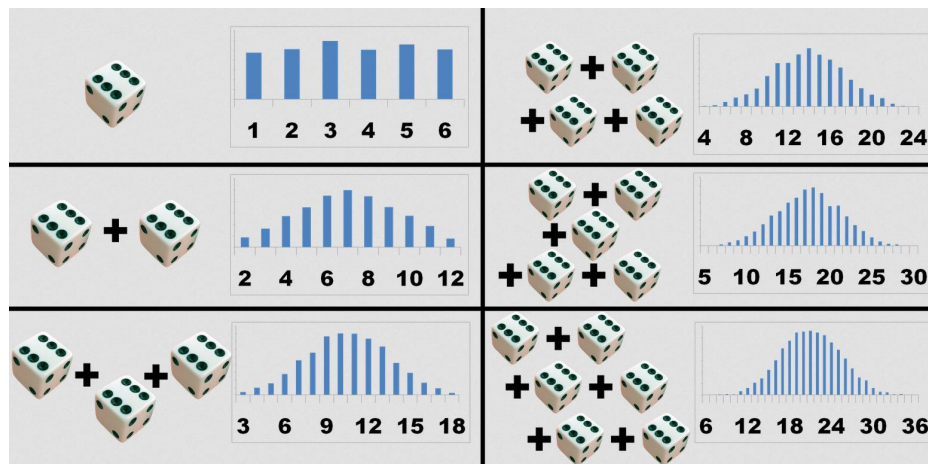
så er:

$$Var[aX + bY] = a^2 Var[X] + b^2 Var[Y] \quad (2.36)$$

■

Kapittel 3

Diskrete stokastiske fordelinger



Figur 3.1: Sentralgrensesetningen (“CLT”).

3.1 Bernoulli-fordelingen

Definisjon: ($\overbrace{\text{Bernoulli}}^{\text{diskret}}$ -fordeling , $X \sim \overbrace{\text{Ber}[p]}^{1 \text{ param.}}$)

Bernoulli-fordelingen er en diskret fordeling med to mulige utfall,
 $X = 1$ ("suksess") og $X = 0$ ("fiasko")

$$P(X = x) \stackrel{\text{def.}}{=} \begin{cases} p & , \quad X = 1 \\ 1 - p & , \quad X = 0 \end{cases} \quad (3.1)$$

hvor

$$\begin{aligned} X &= \text{stokastisk variabel} \\ &= \text{antall "suksesser" i et Bernoulli-forsøk} \end{aligned} \quad (3.2)$$

$$p = \text{sannsynlighet for at } X = 1 \text{ ("suksess")} \quad (3.3)$$

$$1 - p = \text{sannsynlighet for at } X = 0 \text{ ("fiasko")} \quad (3.4)$$

■

3.1.1 Forventningsverdi

Setning: (forventning av $X \sim \overbrace{\text{Bin}[n, p]}^{2 \text{ param.}}$)

La X være en Bernoulli variabel, dvs. $X \sim \text{Ber}[p]$. Da gjelder:

$$E[X] = p \quad (3.5)$$

■

3.1.2 Varians

Setning: (varians av $X \sim \overbrace{\text{Ber}[p]}^{1 \text{ param.}}$)

La X være en Bernoulli variabel, dvs. $X \sim \text{Ber}[p]$. Da gjelder:

$$\text{Var}[X] = p(1 - p) \quad (3.6)$$

■

3.2 Den binomiske fordelingen

Definisjon: ($\overbrace{\text{binomisk}}^{\text{diskret}}$ fordeling , $X \sim \overbrace{\text{Bin}[n, p]}^{2 \text{ param.}}$)

Punktsannsynlighetene for en binomisk fordeling er:

$$P(X = x) \stackrel{\text{def.}}{=} \binom{n}{x} p^x (1 - p)^{n-x} \quad (3.7)$$

hvor

$$X = \text{stokastisk variabel} \quad (3.8)$$

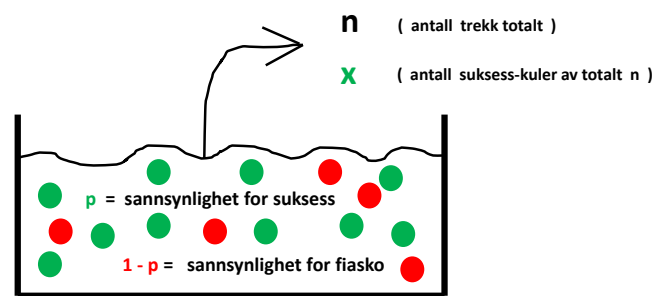
= antall “suksesser” i en **binomisk** forsøksserie på totalt n forsøk

$$p = \text{sannsynlighet for “suksess”} \quad (3.9)$$

$$n = \text{totalt antall forsøk} \quad (3.10)$$

$$\underbrace{\binom{n}{x}}_{\text{binomialkoeff.}} = \frac{n!}{(n-x)! x!} \quad (“n \text{ over } x”) \quad (3.11)$$

■



- 1) To typer kuler: suksess-kuler
fiasko-kuler
- 2) Ukjent fordeling,
men vi kjenner sannsynligheten for suksess: p

Figur 3.2: Binomisk forsøksserie.

3.2.1 Forventningsverdi

Setning: (forventning av $X \sim \overbrace{\text{Bin}[n, p]}^{2 \text{ param.}}$)

La X være en binomisk variabel, dvs. $X \sim \text{Bin}[n, p]$. Da gjelder:

$$E[X] = n \cdot p \quad (3.12)$$

■

3.2.2 Varians

Setning: (varians av $X \sim \overbrace{\text{Bin}[n, p]}^{2 \text{ param.}}$)

La X være en binomisk variabel, dvs. $X \sim \text{Bin}[n, p]$. Da gjelder:

$$\text{Var}[X] = n p (1 - p) \quad (3.13)$$

■

3.3 Den hypergeometriske fordelingen

Definisjon: ($\overbrace{\text{hypergeometrisk}}^{\text{diskret}}$ fordeling , $X \sim \overbrace{\text{Hyp}[N, M, n]}^{3 \text{ param.}}$ ¹)

Punktsannsynlighetene for en hypergeometrisk fordeling er

$$P(X = x) \stackrel{\text{def.}}{=} \frac{\binom{M}{x} \cdot \binom{N-M}{n-x}}{\binom{N}{n}} \quad (3.14)$$

hvor

$$\begin{aligned} X &= \text{stokastisk variabel} \\ &= \text{antall “spesielle” elementer i det tilfeldige utvalget p\aa} \\ &\quad n \text{ trukne elementer} \end{aligned} \quad (3.15)$$

$$N = \text{antall elementer i grunnmengden} \quad (3.16)$$

$$M = \text{antall “spesielle” elementer} \quad (3.17)$$

$$N - M = \text{antall “vanlige” elementer} \quad (3.18)$$

$$n = \text{antall trukne elementer} \quad (3.19)$$

$$\underbrace{\binom{N}{n}}_{\text{binomialkoeff.}} = \frac{N!}{(N-n)! n!} \quad (“N \text{ over } n”) \quad (3.20)$$

■

¹Skrivem\aa ten $X \sim \text{Hyp}[N, M, n]$ betyr at den stokastiske variabelen X har en sannsynlighetsfordeling $P(X = x)$ som er hypergeometrisk fordelt.

3.3.1 Forventning og varians

Setning: (forventning av $X \sim \overbrace{\text{Hyp}[N, M, n]}^{3 \text{ param.}}$)

La X være en hypergeometrisk variabel, dvs. $X \sim \text{Hyp}[N, M, n]$. Da gjelder:

$$E[X] = n \frac{M}{N} \quad (3.21)$$

■

Setning: (varians av $X \sim \overbrace{\text{Hyp}[N, M, n]}^{3 \text{ param.}}$)

La X være en hypergeometrisk variabel, dvs. $X \sim \text{Hyp}[N, M, n]$. Da gjelder:

$$Var[X] = \frac{N-n}{N-1} n \frac{M}{N} \left(1 - \frac{M}{N} \right) \quad (3.22)$$

■

3.4 Sammenheng mellom $\text{Hyp}[N, M, n]$ og $\text{Bin}[n, p]$

Setning: $(\overbrace{\text{Hyp}[N, M, n]}^{3 \text{ param.}} \longrightarrow \overbrace{\text{Bin}[n, p]}^{2 \text{ param.}})$

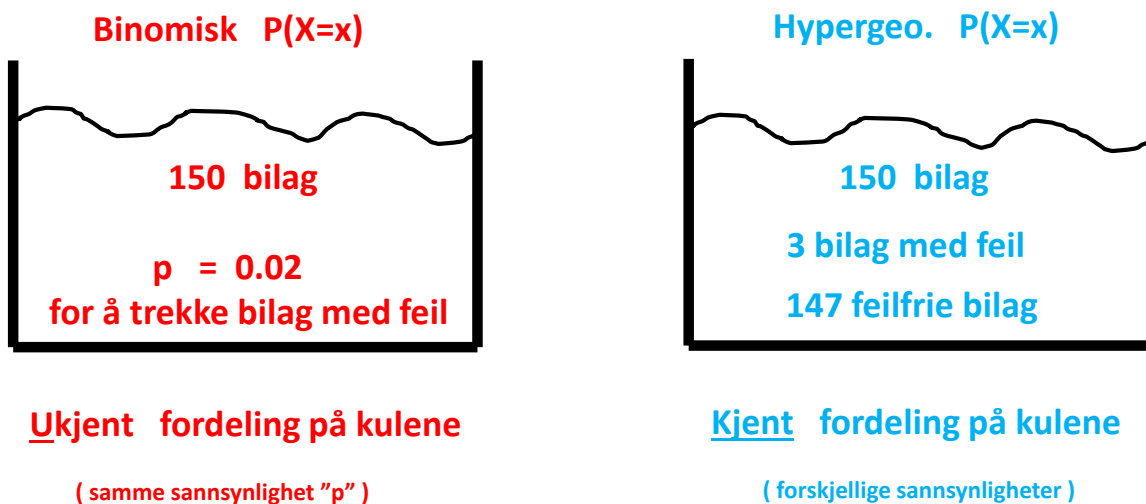
Dersom grunnmengden N i en hypergeometrisk forsøksserie er mye større enn utvalget n , typisk

$$N \gtrsim 20 \cdot n \quad (3.23)$$

så er

$$X \sim \text{Hyp}[N, M, n] \stackrel{N \gtrsim 20 \cdot n}{\approx} X \sim \text{Bin}[n, p] \quad (3.24)$$

■



Figur 3.3: Ukjent og kjent fordeling mellom kulene i urnen.

3.5 Poissonfordelingen

Definisjon: ($\overbrace{\text{Poisson}}^{\text{diskret}}$ fordeling , $X \sim \overbrace{\text{Poi}[\lambda]}^{1 \text{ param.}}$)

Punktsannsynlighetene for en Poissonfordeling er

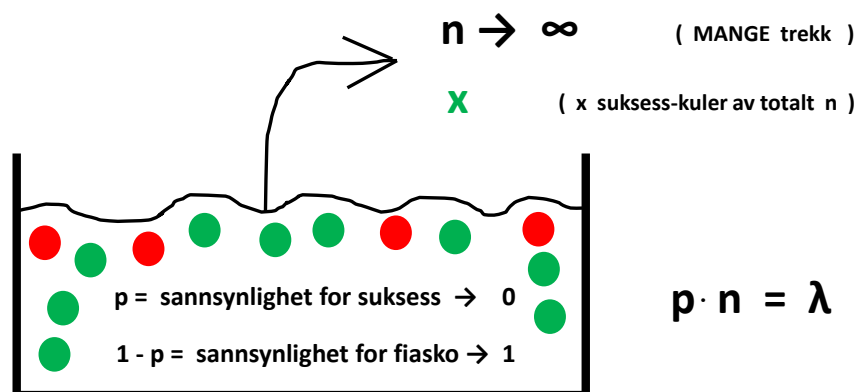
$$P(X = x) \stackrel{\text{def.}}{=} \frac{\lambda^x}{x!} e^{-\lambda} \quad (3.25)$$

hvor

X = stokastisk variabel
 = antall begivenheter som inntreffer innenfor en gitt tid eller gitt rom (3.26)

λ = gjennomsnittlig antall begivenheter innenfor en gitt tid eller gitt rom (3.27)

■



- 1) To typer kuler: suksess-kuler
fiasko-kuler
- 2) Ukjent fordeling mellom kulene,
men vi kjenner sannsynligheten for suksess: $p \rightarrow 0$

Figur 3.4: Poisson fordeling = binomisk fordeling når $p \rightarrow 0^+$ og $n \rightarrow \infty$.

Setning: $(\overbrace{\text{Bin}[n, p]}^{2 \text{ param.}} \longrightarrow \overbrace{\text{Poi}[\lambda]}^{1 \text{ param.}})$

I en binomisk sannsynlighetsfordeling, dersom sannsynligheten for “suksess” p er svært liten og antall forsøk n er svært stor, typisk

$$n \gtrsim 50 \quad \text{og} \quad p \lesssim 0.05 \quad (3.28)$$

så er

$$X \sim \text{Bin}[n, p] \stackrel{n \gtrsim 50 \text{ og } p \lesssim 0.05}{\approx} X \sim \text{Poi}[\lambda] \quad (3.29)$$

■

3.5.1 Forventning og varians

Setning: ([forventning](#) av $X \sim \text{Poi}[\lambda]$ ²)

La X være en [Poisson](#)fordelt variabel, dvs. $X \sim \text{Poi}[\lambda]$. Da gjelder:

$$E[X] = \lambda \quad (3.30)$$

■

Setning: ([variens](#) av $X \sim \text{Poi}[\lambda]$)

La X være en [Poisson](#)fordelt variabel, dvs. $X \sim \text{Poi}[\lambda]$. Da gjelder:

$$\text{Var}[X] = \lambda \quad (3.31)$$

■

²Skrivemåten $X \sim \text{Poi}[\lambda]$ betyr at den stokastiske variabelen X har en sannsynlighetsfordeling $P(X = x)$ som er Poissonfordelt.

Kapittel 4

Kontinuerlige stokastiske fordelinger og CLT

4.1 Normalfordelingen (kontinuerlig)

Definisjon: ($\overbrace{\text{normal}}^{\text{kont.}}$ fordeling ¹, $X \sim \overbrace{N[\mu, \sigma]}^{2 \text{ param.}}$)

Tetthetsfunksjonen til en normalfordeling er: ²

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}} \quad (4.1)$$

hvor ³

$$\mu = E[X] = \text{forventingen av } X \quad (\text{lokalisering av toppunkt}) \quad (4.2)$$

$$\sigma^2 = \text{Var}[X] = \text{variansen av } X \quad (4.3)$$

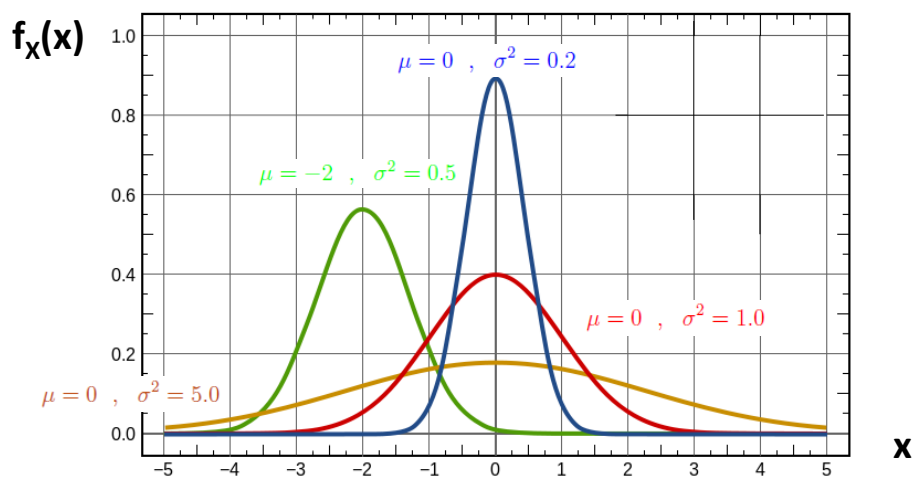
$$\sigma = \sqrt{\sigma^2} = \text{standardavviket av } X \quad (\text{halvbredden av kurven}) \quad (4.4)$$

■

¹Normalfordelingen kalles også en *Gauss*-fordeling.

²Lign.(4.1) er en **tetthetsfunksjon**.

³ μ leses “my”. σ leses “sigma”.



Figur 4.1: Normalfordelinger for ulike verdier av μ og σ .

4.1.1 Standardisering

Definisjon: (standardisert $\overbrace{\text{normal}}^{\text{kont.}}$ fordeling, $X \sim N[\mu = 0, \sigma = 1]$)

La X være en *kontinuerlig* stokastisk variabel. Dersom

$$E[X] = \mu = 0 \quad , \quad Var[X] = \sigma^2 = 1 \quad (4.5)$$

så vil den generelle normalfordelingen i lign.(4.1) redusere seg til

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} \quad (4.6)$$

Dette kalles den **standardiserte** normalfordelingen.

■

4.1.2 Standardisering = omskalering

$$Z = \frac{X - \mu}{\sigma} \quad (4.7)$$

Setning: ($P(X \leq x)$, $P(Z \leq z)$ og $G(z)$)

La $\overbrace{X \sim N[\mu, \sigma]}^{\text{generell n.-fordeling}}$ og $\overbrace{Z \sim N[\mu = 0, \sigma = 1]}^{\text{standard n.-fordeling}}$, dvs. X og Z være kontinuerlige stokastiske variabler relatert på følgende måte:

$$Z = \frac{X - \mu}{\sigma} \quad (4.8)$$

Da er den kumulative sannsynlighetsfordelingen gitt ved:

$$\underbrace{P(X \leq x)}_{\text{integral}} = \underbrace{P(Z \leq z)}_{\text{tabeloppslag}} = G(z) \quad (4.9)$$

hvor

$$\underbrace{G(z) = \int_{-\infty}^z f_Z(z) dz}_{\text{tabeloppslag for normalfordeling}} \quad (4.10)$$

og $f_Z(z)$ er gitt ved lign.(4.6).

■

Setning: (egenskap til ^{tabeloppslag} $\widehat{G(z)}$)

Pga. symmetri innser vi at fra figur (4.2) at

$$G(z) + G(-z) = \text{arealet under hele kurven} = 1 \quad (4.11)$$

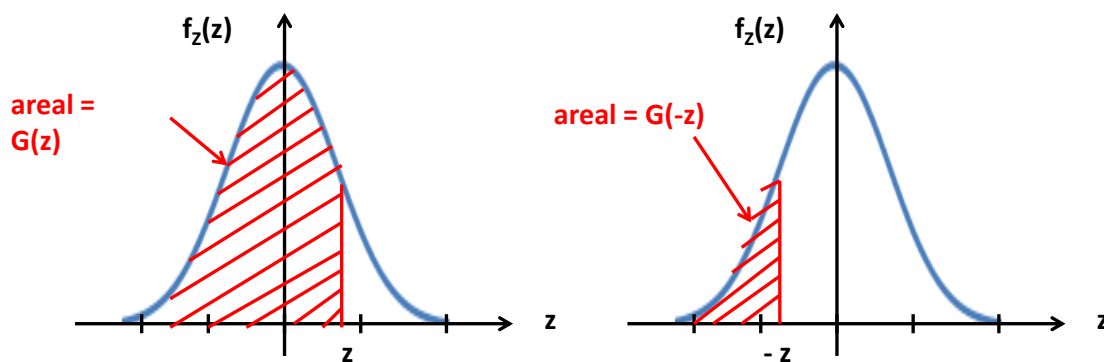
Altså vi kan skrive:

$$G(-z) = 1 - G(z) \quad (4.12)$$

eller ekvivalent

$$P(Z \leq -z) = 1 - P(Z \leq z) \quad (4.13)$$

■



Figur 4.2: Arealene representerer Gauss-integralene $G(z)$ og $G(-z)$.

4.1.3 Standardavvik σ og %-vis areal

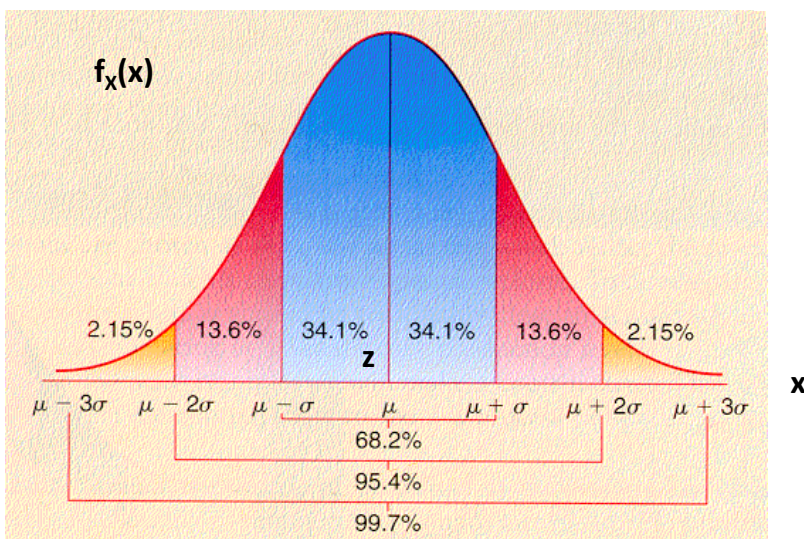
For en **normal**fordeling med et gitt standardavvik σ , så dekker intervallet

$$\mu - \sigma \leq X \leq \mu + \sigma \quad \text{hele } 68.2 \% \text{ av arealet} \quad (4.14)$$

under sannsynlighetfordelingen $f_X(x)$. Tilsvarende dekker intervallet

$$\mu - 2\sigma \leq X \leq \mu + 2\sigma \quad \text{hele } 95.4 \% \text{ av arealet} \quad (4.15)$$

under sannsynlighetfordelingen $f_X(x)$.



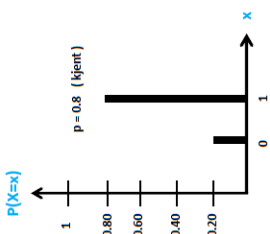
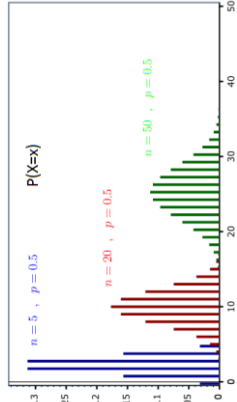
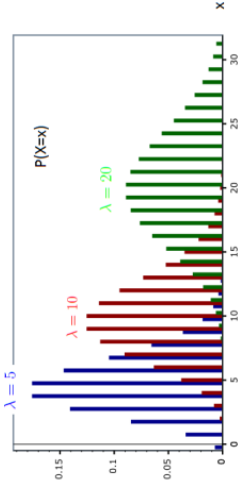
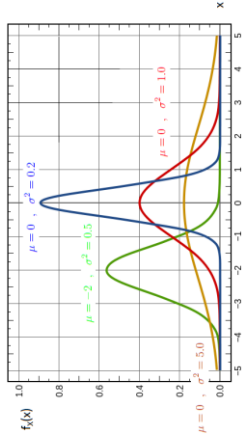
Figur 4.3: Standardavvik σ og %-vis areal for en **normal**fordeling.

4.2 Oversikt: Ber, Bin, Poi og N

Fire viktige sannsynlighetsfordelinger sannsynlighetsfordelinger:

1. Bernoulli fordeling
2. Binomisk fordeling
3. Poissonfordelingen
4. Normalfording

Ber[p]	Bin[n , p]	Poi[λ]	N[μ , σ]
1 param.	2 param.	1 param.	2 param.
diskret	diskret	diskret	kontinuerlig
$P(X = x) \stackrel{\text{def.}}{=} \begin{cases} p & , \quad X = 1 \\ 1 - p & , \quad X = 0 \end{cases}$	$P(X = x) \stackrel{\text{def.}}{=} \binom{n}{x} p^x (1 - p)^{n-x}$	$P(X = x) \stackrel{\text{def.}}{=} \frac{\lambda^x}{x!} e^{-\lambda}$	$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma^2} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$
$E[X] = p$	$E[X] = n \cdot p$	$E[X] = \lambda$	$E[X] = \mu$
$Var[X] = p(1 - p)$	$Var[X] = n \cdot p(1 - p)$	$Var[X] = \lambda$	$Var[X] = \sigma^2$

Ber[p]	Bin[n , p]	Poi[λ]	N[μ , σ]
1) 2 mulige utfall 2) «p» sannsynlighet for suksess 3) «1-p» sanns. for fiasko 4) n=1 antall trukne elementer	1) 2 mulig utfall 2) samme "p" for "suksess" 3) <u>u</u> avhengige 4) n antall forsøk	1) x antall begivenheter innenfor en gitt tid 2) λ = rate	1) Tetthetsfunksjon $f_X(x)$ 2) Gausskurve
- utfall 1 eller 0 - <u>registerer suksess</u> (X=1) eller fiasko (X=0)	- <u>kjenner ikke fordelingen</u> i urnen - m / tilbakelegging - <u>teller opp</u> antall "suksesser"	- rate (konstant) - antall begivenheter innenfor en gitt tid eller gitt rom - telleforsøk - " loven om skjeldne begivenh. "	- under bestemte betingelser vil mange diskrete og kontinuerlige fordelinger med god <u>tilnærming</u> være normalfordelt (f.eks. "CLT")
			

4.3 Sentralgrensesetningen

Setning: (“*CLT*”⁴, [sentralgrensesetningen](#)) (versjon 1)

La $X_1, X_2, X_3, \dots, X_n$ være stokastiske variabler. Anta [i.i.d.](#), dvs.:

- alle X_i er uavhengige
- alle X_i har [samme](#) $\overbrace{\text{sannsynlighetsfordeling}}^{\text{diskret ELLER kont.}}$ $P(X = x_i)$,
dvs. $E[X_i] = \mu$ og $Var[X_i] = \sigma^2$ for alle $i = 1, 2, 3, \dots, n$.

Da gjelder at *gjennomsnittet* $\bar{X}$: (n = antall stok. var.)

$$\bar{X} = \frac{X_1 + X_2 + X_3 + \dots + X_n}{n} \quad (4.16)$$

er [normal](#)fordelt i grensen når antall forsøk n blir uendelig:

$$\bar{X} \underset{n \rightarrow \infty}{\sim} N\left[\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right] \quad (4.17)$$

altså $P(\bar{X} = \bar{x})$ er [normal](#)fordelt med forventning og varians hhv.

$$E[\bar{X}] = \mu \quad \text{og} \quad Var[\bar{X}] = \frac{\sigma^2}{n} \quad (4.18)$$

■

⁴På engelsk brukes ofte forkortelsen *CLT*, dvs. “*central limit theorem*”.

Setning: (“CLT”⁵, sentralgrensesetningen) (versjon 2)

La $X_1, X_2, X_3, \dots, X_n$ være stokastiske variabler. Anta **i.i.d.**, dvs.:

- alle X_i er uavhengige
- alle X_i har **samme** $\overbrace{\text{sannsynlighetsfordeling}}^{\text{diskret ELLER kont.}}$ $P(X = x_i)$,
dvs. $E[X_i] = \mu$ og $Var[X_i] = \sigma^2$ for alle $i = 1, 2, 3, \dots, n$.

Da gjelder at summen Y_n : (n = antall stok. var.)

$$Y = X_1 + X_2 + X_3 + \dots + X_n \quad (4.19)$$

er tilnærmet **normal**fordelt når antall forsøk n **blir stor**:⁶

$$Y \underset{n=\text{stor}}{\sim} N[n\mu, \sqrt{n}\sigma] \quad (4.20)$$

altså $P(Y = y)$ er **normal**fordelt med forventning og varians hhv.

$$E[Y] = n\mu \quad \text{og} \quad Var[Y] = n\sigma^2 \quad (4.21)$$

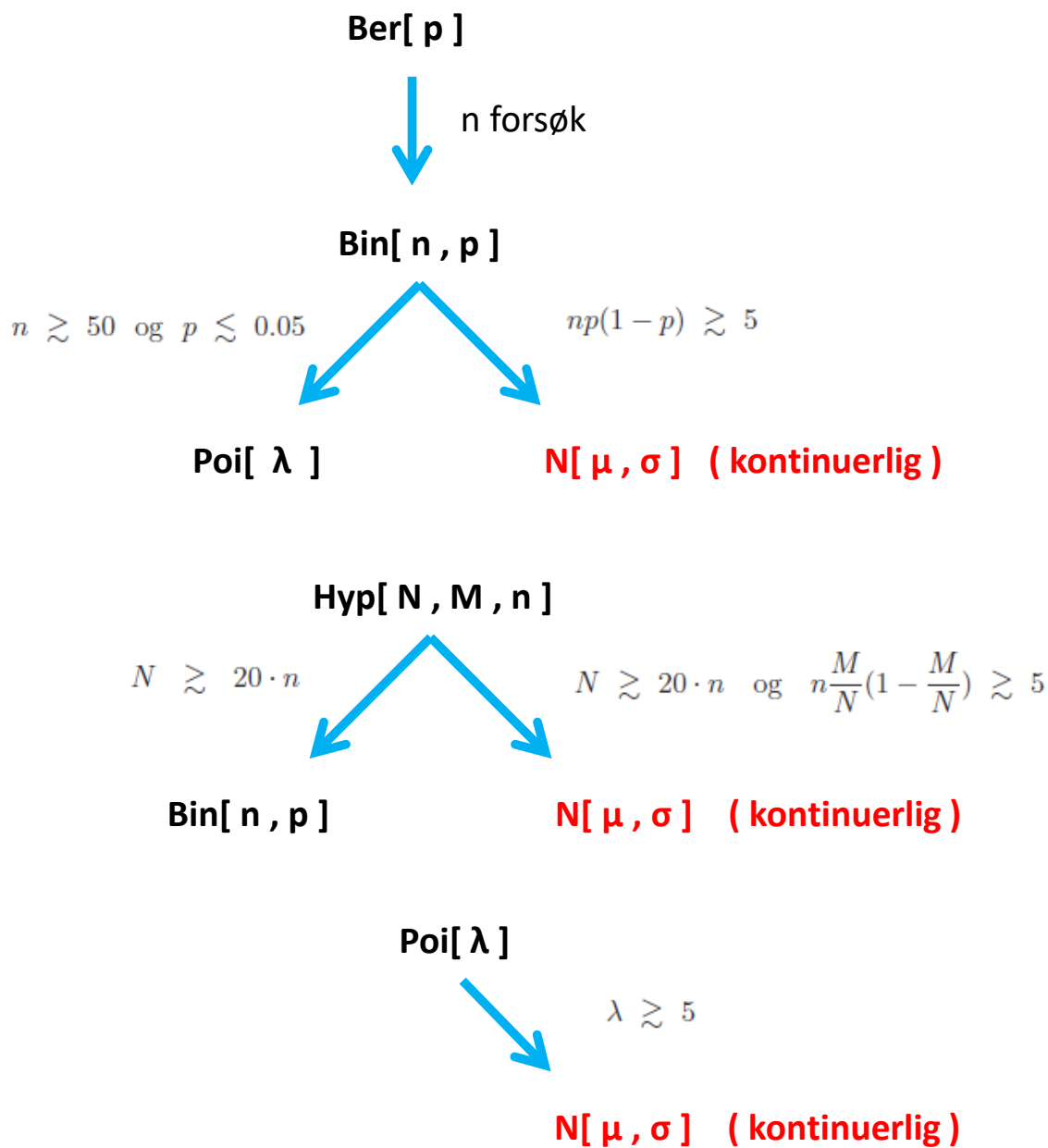
■

⁵På engelsk brukes ofte forkortelsen *CLT*, dvs. “*central limit theorem*”.

⁶Selv om lign.(4.21) divergerer for $n \rightarrow \infty$ så er lign.(4.20) en god tilnærming for endelige, men store n .

4.4 Diskrete fordelinger $\longrightarrow$ normalfordeling

4.4.1 Sammenheng: Ber, Bin, Hyp, Poi og N



Figur 4.4: Sammenheng: Ber, Bin, Hyp, Poi og N.

4.5 Sum av uafhængige stokastiske variabler

Setning: (binomisk fordeling)

Anta at vi har **uafhængige** og binomisk fordelte stokastiske variabler

$X_1 \sim \text{Bin}[n_1, p]$, $X_2 \sim \text{Bin}[n_2, p]$ og $X_3 \sim \text{Bin}[n_3, p]$.

Da er også summen

$$Y = X_1 + X_2 + X_3 \quad (4.22)$$

binomisk fordelt:

$Y \sim \text{Bin}[n_Y, p]$

 (4.23)

hvor

$$n_Y = n_1 + n_2 + n_3 \quad (4.24)$$

■

Setning: (Poisson fordeling)

Anta at vi har **uavhengige** og Poisson fordelte stokastiske variabler
 $X_1 \sim \text{Poi}[\lambda_1]$, $X_2 \sim \text{Poi}[\lambda_2]$ og $X_3 \sim \text{Poi}[\lambda_3]$
Da er også summen

$$Y = X_1 + X_2 + X_3 \quad (4.25)$$

Poisson fordelt:

$$Y \sim \text{Poi}[\lambda_Y] \quad (4.26)$$

hvor

$$\lambda_Y = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \quad (4.27)$$

■

Setning: (normalfordeling)

Anta at vi har **uavhengige** og normalfordelte stokastiske variabler
 $X_1 \sim N[\mu_1, \sigma_1^2]$, $X_2 \sim N[\mu_2, \sigma_2^2]$ og $X_3 \sim N[\mu_3, \sigma_3^2]$
Da er også lineærkombinajonen

$$Y = aX_1 + bX_2 + cX_3 \quad (4.28)$$

normalfordelt:

$Y \sim N[\mu_Y, \sigma_Y^2]$ (4.29)

hvor

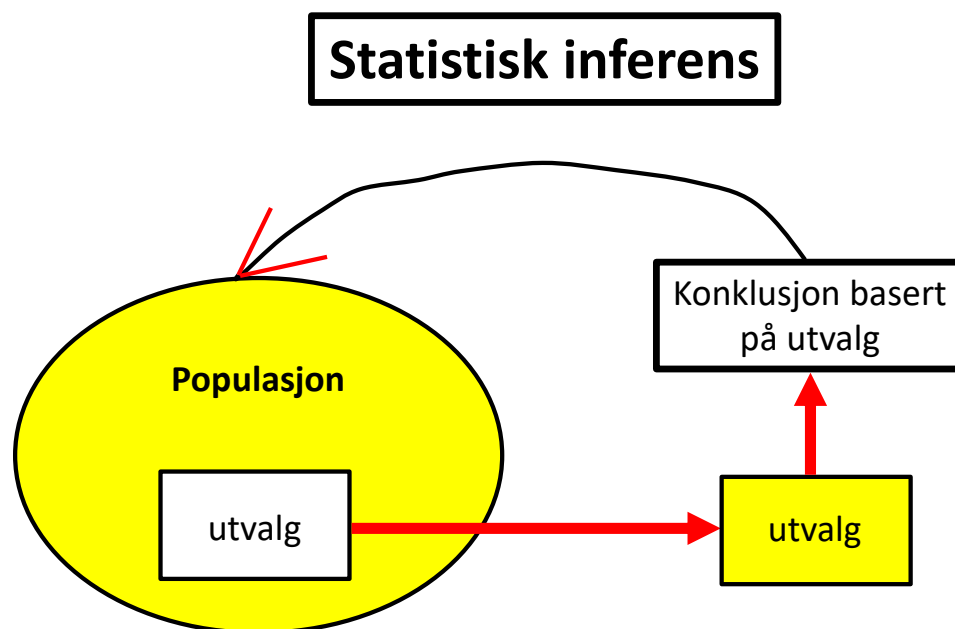
$$\mu_Y = a\mu_1 + b\mu_2 + c\mu_3 \quad (4.30)$$

$$\sigma_Y^2 = a^2\sigma_1^2 + b^2\sigma_2^2 + c^2\sigma_3^2 \quad (4.31)$$

■

Kapittel 5

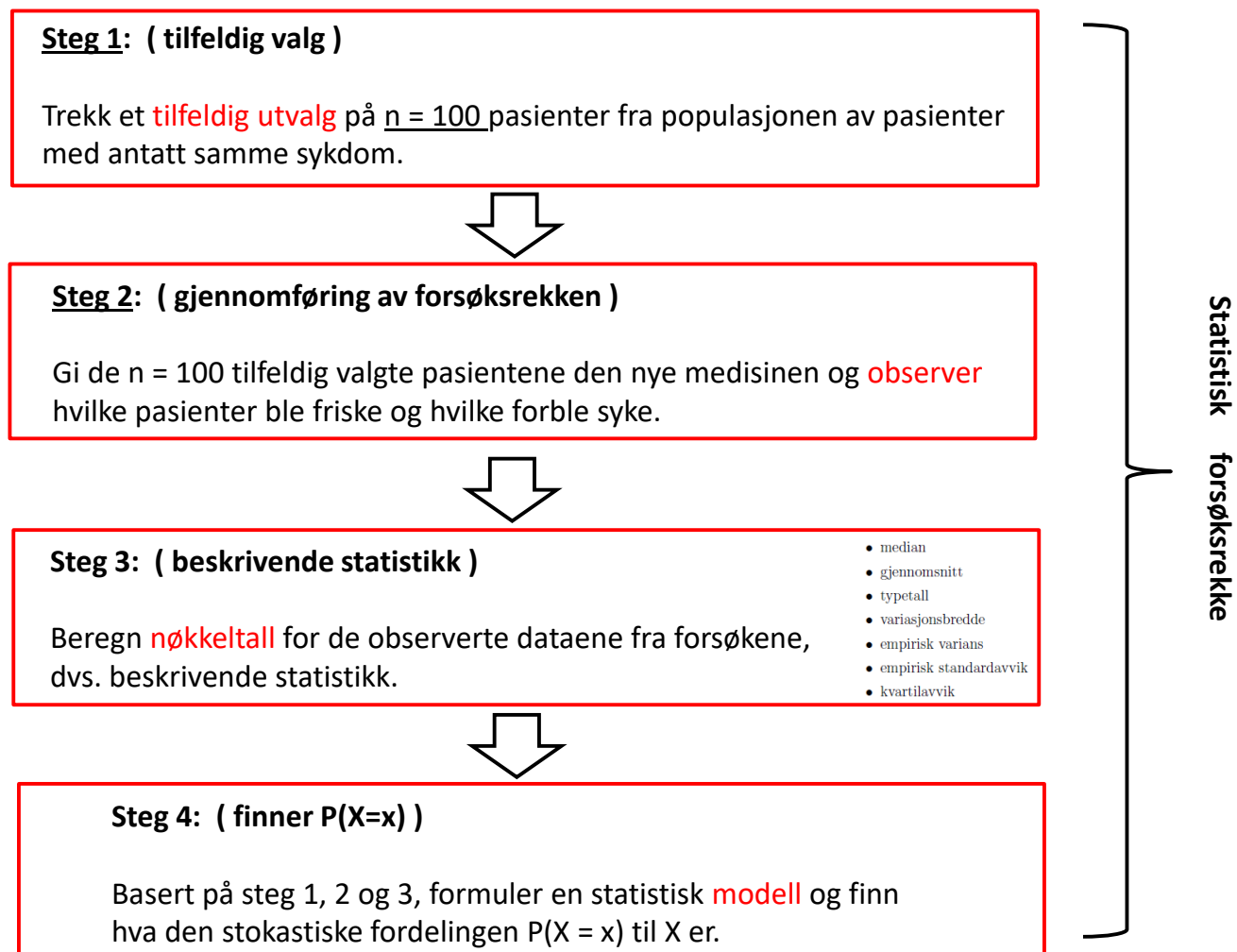
Statistisk inferens



Figur 5.1: Statistisk inferens.

5.1 Fra sannsynlighetsteori til statistisk inferens

Statistisk forsøksrekke (4 steg)



Figur 5.2: 4 steg.

Definisjon: (populasjon)

populasjon = den totale mengden av objekter/data som vi ønsker å analysere

■

Definisjon: (utvalg)

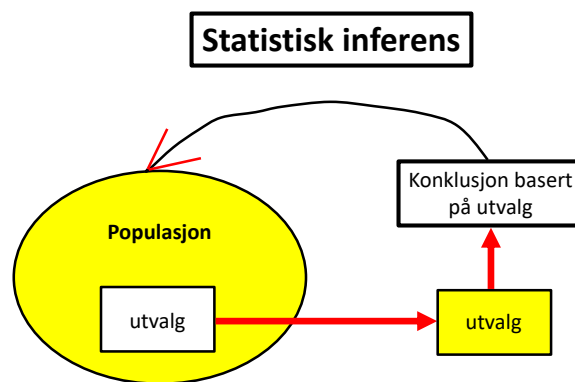
Utvalg = en delmengde av populasjonen,
dvs. en samling av data som er hentet fra en populasjon

■

Definisjon: (statistisk inferens)

Statistisk inferens = det å trekke konklusjoner om populasjonen basert på forsøksrekken som ble gjennomført

■



Figur 5.3: Statistisk inferens.

Definisjon: (tilfeldig utvalg)

tilfeldig utvalg = et utvalg fra en populasjon som er valgt slik at det er **lik sannsynlighet** for at hvert enkelt objekt i populasjonen blir trekt, uavhengig av de andre objektene som har blitt trekt

■

Definisjon: (i.i.d. - uavhengige identisk fordelte variabler)

Et sett med variabler $X_1, X_2, \dots, X_n$ er $\overbrace{\text{uavhengig identisk fordelt}}^{\text{i.i.d.}}$, dersom:

1. X_i -ene har samme (= identisk) sannsynlighetsfordeling ¹
2. X_i -ene er gjensidig uavhengige

■

Definisjon: (beskrivende statistikk)

La $X_1, X_2, \dots, X_n$ være en vilkårlig stokastisk variabel med tilhørende observasjoner $x_1, x_2, \dots, x_n$.

beskrivende statistikk = størrelser som beskriver nøkkeltall for et sett med observasjoner $\underbrace{x_1, x_2, \dots, x_n}_{\text{tall}}$.

■

¹Dvs. samme $P(X = x)$ (diskrete variabler) eller $f_X(x)$ (kontinuerlige variabler).

5.1.1 Lokaliseringsmål

Definisjon: (median)

La n være en serie med tall/observasjoner i ordnet rekkefølge. Da er:

$$\text{median} = \begin{cases} \text{midtre observasjonen} & , \ n = \text{odde} \\ \text{gjennomsnitt av to midterste observasjonene} & , \ n = \text{like} \end{cases} \quad (5.1)$$

■

Definisjon: (gjennomsnitt)

La $\overbrace{x_1, x_2, x_3, \dots, x_n}^{\text{tall}}$ være n antall observasjoner. Da er gjennomsnittet:

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i \quad (5.2)$$

■

Definisjon: (typetall)²

La n være en serie med tall/observasjoner i ordnet rekkefølge. Da er:

$$\text{typetall} = \text{den verdien som forekommer hyppigst} \quad (5.3)$$

■

²Kalles også modus eller modalverdi.

5.1.2 Spredningsmål

Definisjon: (empirisk varians)³

La $\overbrace{x_1, x_2, x_3, \dots, x_n}^{\text{tall}}$ være observasjoner, og la $\bar{x}$ være gjennomsnittet.
Da er den empiriske variansen:

$$s_x^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 \quad (5.4)$$

■

Definisjon: (empirisk standardavvik)⁴

Det empiriske standardavviket er:

$$s_x = \sqrt{s_x^2} \quad (5.5)$$

■

³Kalles også **utvalgsvariansen**.

⁴Kalles også **utvalgstandardavviket**.

Definisjon: (variasjonsbredde)

La n være en serie med tall/observasjoner i ordnet rekkefølge. Da er:

$$\text{variasjonsbredde} = \text{differansen mellom } \underline{\text{største}} \text{ og } \underline{\text{minste}} \text{ verdi} \quad (5.6)$$

■

Definisjon: (kvartilavvik)

La n være en serie med tall/observasjoner i ordnet rekkefølge. Da er:

$$k_1 = \text{nedre kvartil , dvs. } 25\% \text{ av observasjonene har verdi } \leq k_1 \quad (5.7)$$

$$k_2 = \text{medianen} \quad , \text{ dvs. } \begin{cases} 50\% \text{ av observasjonene har verdi } \leq k_2 \\ 50\% \text{ av observasjonene har verdi } \geq k_2 \end{cases} \quad (5.8)$$

$$k_3 = \text{øvre kvartil} \quad , \text{ dvs. } 75\% \text{ av observasjonene har verdi } \leq k_3 \quad (5.9)$$

Da er

$$\text{kvartilavvik} = k_3 - k_1 \quad (5.10)$$

■

5.2 Statistisk modell

Definisjon: (statistisk modell til en forsøksrekke)

Vi har gjennomført en statistisk forsøksrekke med utvalg n .

Anta at $X_1, X_2, \dots, X_n$ være i.i.d.⁵ stokastiske forsøksvariabler for utfallet av forsøkene og X er tilhørende populasjonsvariabel.

En *statistisk modell* for forsøksrekken er da:

$$X_1, X_2, X_3, \dots, X_n \stackrel{\text{i.i.d.}}{\sim} X \sim P_\theta(X = x) \quad (5.11)$$

hvor $\theta \in \Theta$ og $X \in V$, med:

$$V = \text{verdimengden til de stokastiske forsøksvariablene} \quad (5.12)$$

$$P_\theta(X = x) = \text{parametrisk familie av sannsynlighetsfordelinger for } V \quad (5.13)$$

$$\Theta = \text{parametermengden,} \quad (5.14)$$

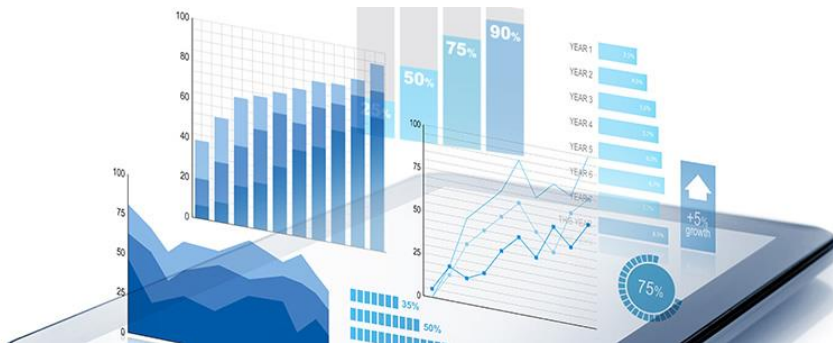
dvs. de mulige verdiene for parametrene

■

⁵Independent identical distributed, dvs. uavhengige identiske fordelte variabler.

Kapittel 6

Estimering og konfidensintervaller



Figur 6.1: Estimering og konfidensintervaller.

6.1 Estimatorer

Felles antagelser: (for definisjoner og setninger i avsnitt 6.1)

Anta at:

$$X_1, X_2, X_3, \dots, X_n \stackrel{\text{i.i.d.}}{\sim} X \sim P_\theta(X = x) \quad (6.1)$$

for $\theta \in \Theta$.

Definisjon: (estimator)

En estimator $\hat{\theta}$ for den sanne parameteren $\theta \in \Theta$ er en funksjon av forsøksvariablene:

$$\hat{\theta} = \hat{\theta}(X_1, X_2 \dots X_n) \quad (6.2)$$

■

Definisjon: (forventningsrett estimator)

En estimator $\hat{\theta}$ sies å være forventningsrett dersom

$$E[\hat{\theta}] = \theta \quad (6.3)$$

hvor θ den sanne parameteren $\theta \in \Theta$.

I motsatt fall er den forventningskjev.

■

6.2 Konfidensintervaller

Felles antagelser: (for definisjoner og setninger i avsnitt 6.2)

Anta at:

$$X_1, X_2, X_3, \dots, X_n \stackrel{\text{i.i.d.}}{\sim} X \sim P_\theta(X = x) \quad (6.4)$$

for $\theta \in \Theta$ med verdimengde V .

Definisjon: ($(1 - \alpha)$ 100 %-konfidensintervall for θ)

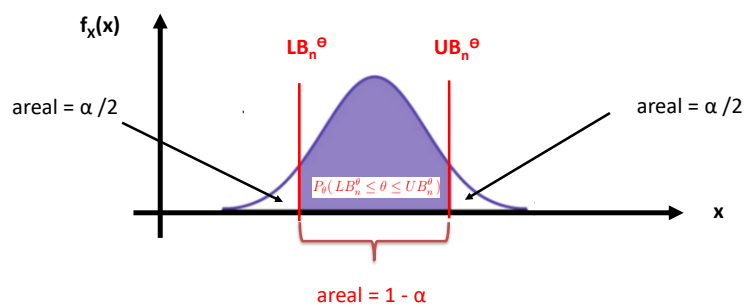
Et $(1 - \alpha)$ 100 %-konfidensintervall for θ er et *stokastisk intervall*

$$[LB_n^\theta, UB_n^\theta] \quad (6.5)$$

hvor LB_n^θ og UB_n^θ er fastsatt slik at sannsynligheten for at θ er inneholdt i dette intervallet er $(1 - \alpha)$ 100 %, dvs.:

$$P_\theta(LB_n^\theta \leq \theta \leq UB_n^\theta) = 1 - \alpha \quad (6.6)$$

■



Figur 6.2: Konfidensintervall.

Definisjon: (asymptotisk $(1 - \alpha)$ 100 %-konfidensintervall for θ)

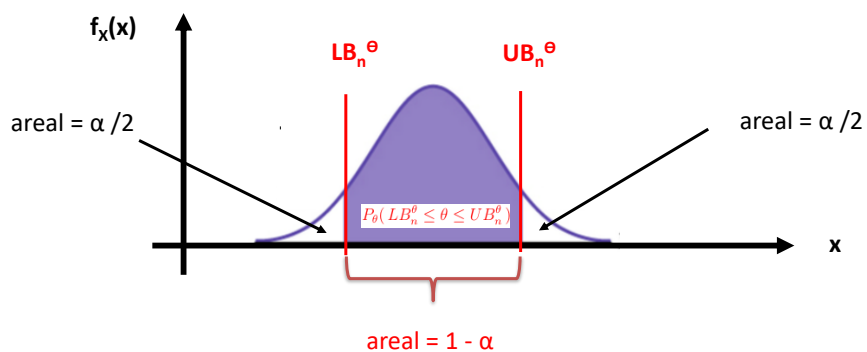
Et asymptotisk $(1 - \alpha)$ 100 %-konfidensintervall for θ er et *stokastisk intervall*

$$[LB_n^\theta, UB_n^\theta] \quad (6.7)$$

hvor LB_n^θ og UB_n^θ er fastsatt slik at sannsynligheten for at θ er inneholdt i dette intervallet er $(1 - \alpha)$ 100 % når $n \rightarrow \infty$, dvs.:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P_\theta(LB_n^\theta \leq \theta \leq UB_n^\theta) = 1 - \alpha \quad (6.8)$$

■



Figur 6.3: Konfidensintervall.

6.3 Student's t -fordeling og χ_k^2 -fordeling

Definisjon: (χ_k^2 -fordeling)

La $Z_1, Z_2, \dots, Z_n$ være i.i.d. standard normalfordelte stokastiske variabler, dvs. $Z_i \sim N[0, 1]$. Da er:

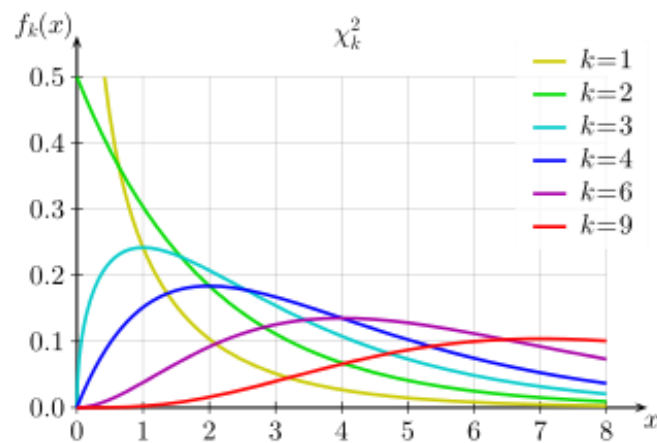
$$Q = \sum_{i=1}^n Z_i^2 = Z_1^2 + \dots + Z_n^2 \quad (6.9)$$

kji-fordelt med n frihetsgrader. Vi skriver:

$$Q \sim \chi_n^2 \quad (6.10)$$

■

Figur 6.4 viser χ_k^2 -fordelingen for ulike frihetsgrader k .



Figur 6.4: χ_k^2 -fordelingen.

Setning: (S_y^2 er χ_{n-1}^2 -fordelt)

La $Y_1, Y_2, \dots, Y_n$ være i.i.d. normalfordelte stokastiske variable, dvs. $Y_i \sim N[\mu, \sigma]$.
Da er:

$$Q = \frac{S_y^2}{\sigma^2/(n-1)} \sim \chi_{n-1}^2 \quad (6.11)$$

χ_{n-1}^2 -fordelt med $n-1$ frihetsgrader, hvor

$$S_y^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (Y_i - \bar{Y})^2 \quad (6.12)$$

■

Definisjon: (Student's t -fordeling)

La $Z \sim N[0, 1]$ og $Q \sim \chi_n^2$ være stokastiske variabler.
Da er:

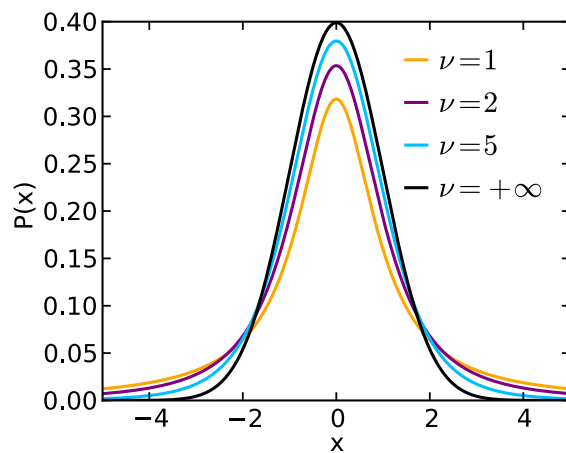
$$T = \frac{\sqrt{n}Z}{\sqrt{Q}} \quad (6.13)$$

Student's t -fordelt med n frihetsgrader. Vi skriver

$$T \sim t_n \quad (6.14)$$

■

Figur 6.5 viser Student's t -fordelingen for ulike frihetsgrader.



Figur 6.5: Student's t -fordelingen.

Setning: ([Student's \$t\$ -fordeling](#))

La $Y_1, Y_2, \dots, Y_n$ være i.i.d. normalfordelte stokastiske variabler, dvs. $Y_i \sim N[\mu, \sigma]$.
Da er den stokastiske variabelen

$$T = \frac{\bar{Y} - \mu}{S_y / \sqrt{n}} \sim t_{n-1} \quad (6.15)$$

Student's t -fordelt med $n - 1$ frihetsgrader.

■

Konfidensintervall for p

Asymptotisk: (CLT , normalfordeling)

$$\begin{aligned} [LB_n^p, UB_n^p] &= \left[\bar{X} - \frac{z_{1-\alpha/2}}{\sqrt{n}} \sqrt{\bar{X}(1-\bar{X})}, \bar{X} - \frac{z_{\alpha/2}}{\sqrt{n}} \sqrt{\bar{X}(1-\bar{X})} \right] \\ &= [0.8163, 0.9437] \quad (\alpha = 0.05) \end{aligned}$$

Konfidensintervall for μ

Asymptotisk: (CLT , normalfordeling)

$$\begin{aligned} [LB_n^\mu, UB_n^\mu] &= \left[\bar{Y} - \frac{z_{1-\alpha/2}}{\sqrt{n}} S_y, \bar{Y} - \frac{z_{\alpha/2}}{\sqrt{n}} S_y \right] \\ &= [0.8886, 0.9048] \quad (\alpha = 0.05) \end{aligned}$$

Eksakt: (Student's t fordeling)

$$\begin{aligned} [LB_n^\mu, UB_n^\mu] &= \left[\bar{Y} - \frac{q_{1-\alpha/2}}{\sqrt{n}} S_y, \bar{Y} - \frac{q_{\alpha/2}}{\sqrt{n}} S_y \right] \\ &= [0.8155, 0.9444] \quad (\alpha = 0.05) \end{aligned}$$

Konfidensintervall for σ

Asymptotisk: (CLT , normalfordeling)

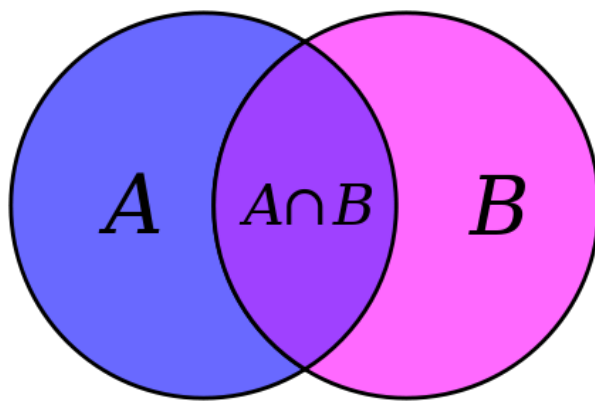
$$\begin{aligned} [LB_n^\sigma, UB_n^\sigma] &= \left[\sqrt{\frac{n-1}{(n-1) + z_{1-\alpha/2} \sqrt{2(n-1)}}} S_y, \sqrt{\frac{n-1}{(n-1) + z_{\alpha/2} \sqrt{2(n-1)}}} S_y \right] \\ &= [0.0365, 0.0486] \quad (\alpha = 0.05) \end{aligned}$$

Eksakt: (χ^2 fordeling)

$$\begin{aligned} [LB_n^\sigma, UB_n^\sigma] &= \left[\sqrt{\frac{n-1}{\chi_{1-\alpha/2}}} S_y, \sqrt{\frac{n-1}{\chi_{\alpha/2}}} S_y \right] \\ &= [0.0362, 0.0479] \quad (\alpha = 0.05) \end{aligned}$$

Tillegg A

Mengdelære

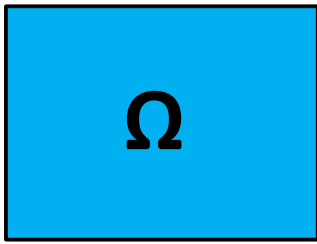


Figur A.1: Mengdelære.

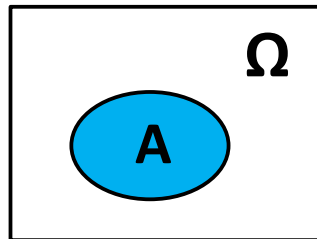
A.1 Venndiagrammer

Venn-diagrammer:

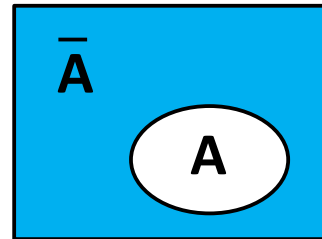
For et eksperiment, la A og B være to begivenheter i utfallsrommet Ω .



Utfallsrommet Ω er hele det blå området.

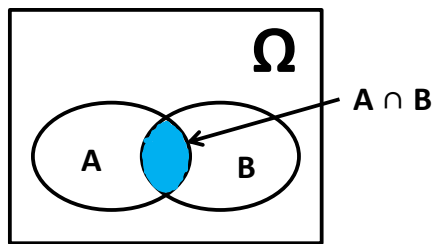


Begivenheten A visualiseres ved det blå området.



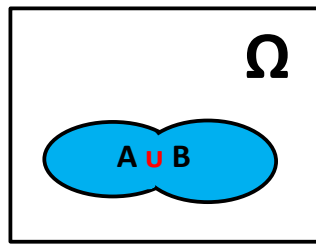
$\bar{A}$ benevnes "ikke" A

Figur A.2: Utfallsrommet Ω , begivenheten A og komplementet $\bar{A}$.



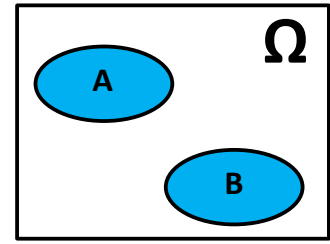
Snitt:

$A \cap B$ betyr A **og** B.
Tilsvare **OVERLAPP**
av mengder.



Union:

$A \cup B$ betyr A **eller** B.
Tilsvare **SUM** av
mengder.



Disjunkt:

$A \cap B = \emptyset$.
A og B inntreffer **ALDRI**
samtidig.
Ingen felles elementer.

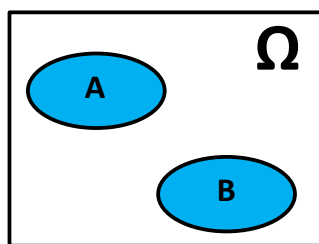
Figur A.3: Snitt, union og disjunkt.

Ut fra disse [Venn-diagrammene](#) kan vi merke oss følgende huskereglar:

$\cap$	=	og	,	tilsvare OVERLAPP av mengder
$\cup$	=	eller	,	tilsvare SUM av mengder

Definisjon: (disjunkte mengder)

To mengder A og B er disjunkte dersom $A \overset{\text{og}}{\cap} B = \emptyset$.



Disjunkt:

$$A \cap B = \emptyset.$$

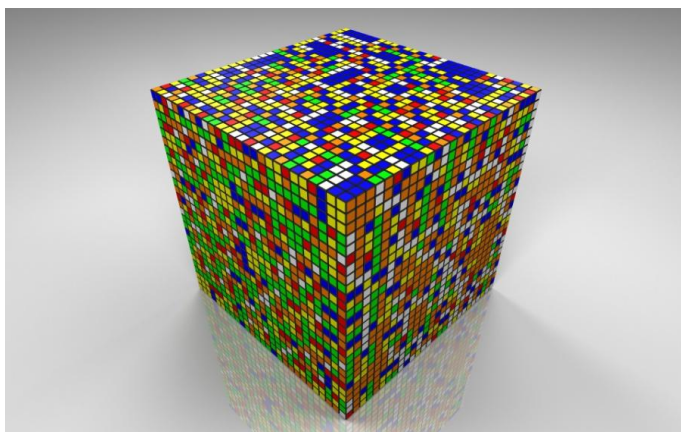
A og B inntreffer ALDRI samtidig.

Ingen felles elementer.

Figur A.4: A og B er disjunkt.

Tillegg B

Kombinatorikk



Figur B.1: Kombinatorikk.

B.1 Koblinger

Definisjon: (koblinger)

Koblinger = forhold som gjør at et bestemt valg kan påvirke utfallet av andre valg vi skal gjøre.



Grunnprinsipp i kombinatorikk: (antagelse)

Ingen kobling mellom mellom valgmulighetene. (Med koblinger blir det fort vanskelig).

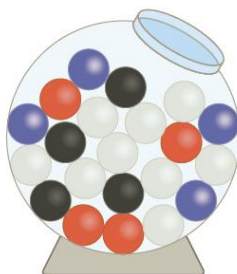
B.2 4 situasjoner (endelig populasjon)

Det kan være vanskelig å telle opp antall elementer i utfallsrommet.
Men dersom:

- **uniformt** utfallsrom
- utfallene ikke påvirker hverandre, dvs. de er **uavhengige**

så kan derfor ofte lønne seg å bruke

“**urnemodellen**”



	trekning	
	m/tilbakelegging	u/tilbakelegging
ordnet	situasjon 1	situasjon 2
ikke-ordnet	situasjon 4 (forekommer sjelden)	situasjon 3

Figur B.2: 4 situasjoner for urnemodellen.

trekning		
	m/tilbakelegging	u/tilbakelegging
ordnet	Situasjon 1: # komb. = N^s	Situasjon 2: # komb. = $\frac{N!}{(N-s)!}$
ikke-ordnet	situasjon 4 (forekommer sjelden) (ikke pensum)	Situasjon 3: # komb. = $\binom{N}{s}$

Disse formlene gjelder for alle s: $s \geq 0$

N = antall elementer totalt

s = antall valgte elementer

s=0:

Ingen valgte elementer.

s=1:

Situasjon 1 = situasjon 2 = situasjon 3 = situasjon 4
 (alle formlene reduserer seg til det samme: # komb. = N)

s ≥ 2:

Formlene er forskjellige.

Figur B.3: Antall kombinasjoner.

B.3 Binomialkoeffisienten

Egenskaper til binomialkoeffisienten $\binom{N}{s}$: (“fra N trekk s”)

$$\underbrace{\binom{N}{s}}_{\text{binomialkoeff.}} = \frac{N!}{(N-s)! s!} \quad (\text{B.1})$$

hvor f.eks.

$$s! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (s-2) \cdot (s-1) \cdot s \quad (\text{B.2})$$

$$5! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \quad (\text{B.3})$$

Legg merke til at

$$\binom{N}{0} = \frac{N!}{(N-0)! 0!} = 1 \quad (\text{B.4})$$

$$\binom{N}{1} = \frac{N!}{(N-1)! 1!} = N \quad (\text{B.5})$$

$$\binom{N}{N} = \frac{N!}{(N-N)! N!} = 1 \quad (\text{B.6})$$

siden $0! = 1$.

B.4 Kombinatoriske sannsynligheter

$$P(A) = \frac{\text{antall } \textit{gunstige} \text{ kombinasjoner for } A}{\text{antall } \textit{mulige} \text{ kombinasjoner totalt}} \quad (\text{B.7})$$

Tillegg C

Kvantiltabell for normalfordeling

Kvantiltabell for normalfordeling , $P(Z \leq z)$

[illegible]